

# Méthodes classiques de dérandomisation

Nicolas Schabanel\*

16 novembre 2001

Remarques bibliographiques :

- Méthode des probabilités conditionnelles implicite dans Erdős et Selfridge, 1973.
- Méthode des espaces de probabilités 2 à 2 indépendantes originellement dûes à Joffe (en mathématiques), 1974, redécouvertes en informatique indépendamment par Chor et Goldreich, 1985, et Luby et Wigderson, 1985.
- Méthode à base de matrices de Toeplitz dûe à Carter et Wedman, 1979.

Notes : Las Vegas produit toujours la bonne réponse mais tourne en temps aléatoire - Monte Carlo tourne en temps déterministe mais produit une réponse aléatoire

PLAN DE L'EXPOSÉ :

## 1 L'aléatoire permet (souvent) d'aller nettement plus vite

Un exemple :

**Game Tree Evaluation** : (voir le livre "Randomized Algorithm", de Motwani et Raghavan, pp 28–37). Un algorithme aléatoire optimal tourne en temps  $n^{\log_4 3} \leq n^{0.793} \ll n$  le temps du meilleur algorithme déterministe.

Cette borne est optimale (principe de Yao : le temps du meilleur algorithme randomisé est minoré par le temps du meilleur algorithme déterministe sur la pire distribution)

---

\*Ce résumé est largement inspiré du polycopié de cours de Oded Goldreich, téléchargeable sur sa page: <http://www.wisdom.weizmann.ac.il/~oded/homepage.html>.

## 2 Une approximation randomisée pour Max-Cut et Max-Sat

### 2.1 Max-Cut

#### 2.1.1 Le problème

**Max-Cut.** Soit  $G = (V, E)$  un graphe non-orienté avec des poids  $w_e \geq 0$  sur les arêtes. Trouver une partition  $(S, \bar{S})$  de  $V$  qui maximise le poids total des arêtes de cette coupe, i.e. les arêtes ayant une extrémité dans  $S$  et l'autre dans  $\bar{S}$ .

**Complexité de Max-Cut.** Max-Cut est *MaxSNP*-difficile : pas de PTAS ; on ne peut approximer à mieux que  $83/84$ . Max-Cut sans poids est déjà *NP*-difficile.

**Algorithmes** 1976 :  $1/2$  par Sahni et Gonzales. La meilleure approximation connue :  $0.87856$  à base de programmation semi-définie, par Goemans et Williamson, 1995. 1998 : Un PTRAS pour le cas métrique.

#### 2.1.2 Un algorithme "trivial"

**Algorithme randomisé "trivial".** Tirer indépendamment avec probabilité  $1/2$  l'appartenance de chaque sommet  $x$  à  $S$  ou  $\bar{S}$ .

**Analyse de l'algorithme.** C'est une  $1/2$ -approximation :  $OUTPUT \geq \frac{1}{2}OPT$ .

Points-Clés : Linéarité de la valeur moyenne. Indépendance de tirages 2 à 2.

#### Définitions/Propriétés.

– *Linéarité de la valeur moyenne* : Pour **toutes** variables aléatoires  $X$  et  $Y$  :

$$\mathbb{E}[X + Y] = \mathbb{E}[X] + \mathbb{E}[Y]$$

– *Indépendances* : Deux événements  $A$  et  $B$  sont indépendants si :

$$\Pr\{A \cap B\} = \Pr\{A\} \cdot \Pr\{B\}$$

- *Variables indépendances* : Deux variables aléatoires  $X$  et  $Y$  à valeurs discrètes sont indépendantes si : pour tout  $x$  et  $y$ ,

$$\Pr\{X = x \cap Y = y\} = \Pr\{X = x\} \cdot \Pr\{Y = y\}$$

- *Conséquence* : Si  $X$  et  $Y$  sont deux variables aléatoires indépendantes, alors :

$$\mathbb{E}[XY] = \mathbb{E}[X] \cdot \mathbb{E}[Y]$$

## 2.2 Max-SAT

**Max-SAT.** Soit  $f = \bigwedge_{c \in \mathcal{C}} c$  une formule sous forme conjonctive normale sur les variables booléennes  $x_1, \dots, x_n$  et des poids  $w_c \geq 0$  sur les clauses  $c$  de  $f$ . Trouver une affectation des variables  $x_1, \dots, x_n$  qui maximise la somme des poids des clauses satisfaites :  $\sum_{c \text{ satisfaite}} w_c$ .

**Complexité de Max-SAT.** Max-2SAT est *NP*-difficile (2SAT est dans *P*) et est *MaxSNP*-difficile ; on ne peut approximer à mieux que 95/96. La meilleure approximation possible pour Max-3SAT est 7/8 (sauf si  $P = NP$ ).

**Algorithmes pour Max-SAT.** L'algorithme randomisé trivial donne le 7/8 pour Max-3SAT. Algorithmes pour Max-SAT donne 3/4 à base de LP (Yannakakis, 1994) ; mais un meilleur à base de SP donne une 0.87856 pour Max-2SAT (Goemans et Williamson, 1995). Idem, pour Max-SAT, .7584-approximation par Goemans et Williamson, 1995

### 2.2.1 Algorithme trivial

Pas le temps

## 3 Introduction à la dérandomisation

### 3.1 Pour quoi faire ?

- L'aléatoire est-il nécessaire ?  $ZPP = RP = BPP = P$ ? ( $ZPP = RP \cap coRP =$  Las Vegas, zéro erreur, temps en moyenne polynomial ;  $RP =$  temps déterministe polynomial, résultat probabiliste uniquement pour les réponses positives ;  $BPP =$  Monte Carlo, temps déterministe polynomial, erreurs des deux côtés).
- On souhaite parfois une réponse sûre (on en dispose pas de véritable source aléatoire).

- Construction et analyse simple élégante d’algorithme déterministe (parfois) originaux. Pas toujours de sacrifice du temps de calcul

### 3.2 Différentes méthodes

- *Probabilités conditionnelles* : Construire un algorithme glouton qui effectue les ”meilleurs choix probabilistes”.
- *Réduire l’espace des probabilités* : Utiliser un espace de probabilités plus petit (typiquement de taille log) en remarquant que les propriétés requises par l’analyse de l’algorithme sont faibles. Deux variantes :
  - Les espaces de variables  $k$  à  $k$  indépendantes. (dans ce talk)
  - Les espaces de bias faible (pas dans ce talk)

## 4 La méthode des probabilités conditionnelles

**Principe.** Remplacer les choix aléatoire par le meilleur choix probabiliste.

**Définition.** La probabilité d’un événement  $B$  conditionnée par l’événement  $A$  est :

$$\Pr\{B|A\} = \frac{\Pr\{A \cap B\}}{\Pr\{A\}}$$

Si  $A$  et  $B$  sont des événements indépendants, alors :

$$\Pr\{B|A\} = \Pr\{B\}$$

La valeur moyenne d’une variable  $X$  étant donnée un événement  $A$  est :

$$\mathbb{E}[X|A] = \sum_x x \Pr\{X = x|A\}$$

**Propriété fondamentale.** Soient deux variables aléatoires  $X$  et  $Y$  :

$$\mathbb{E}[Y] = \sum_x \Pr\{X = x\} \mathbb{E}[Y|X = x] \leq \max_x \mathbb{E}[Y|X = x]$$

Application :  $Y$  = Valeur de la sortie de l’algorithme et  $X$  = Un des choix aléatoires.

Plus généralement : Soient  $A_1, \dots, A_n$  des événements mutuellement exclusifs dont l’union est l’espace tout entier, alors :

$$\mathbb{E}[Y] = \sum_i \Pr\{A_i\} \mathbb{E}[Y|A_i] \leq \max_i \mathbb{E}[Y|A_i]$$

**Détail de la méthode.** Remplacer tous les choix aléatoires de la valeur  $x$  d'une variable aléatoire  $X$  par le choix  $x^*$  qui maximise :

$$\mathbb{E}[OUTPUT|X = x, \text{choix précédents}]$$

**Mise en œuvre.** Il faut que le calcul de la probabilité conditionnelle soit possible (en temps polynomial).

## 4.1 Application à Max-Cut

Certains sommets sont dans  $S$ , d'autres dans  $S'$ . On sélectionne le sommet  $v$ , quel est le meilleur choix pour  $v$ ? i.e. quel est le choix qui va maximiser la valeur moyenne de la sortie conditionné au choix de  $v$ ?

**Calcul de la probabilité conditionnelle.** Quelque soit le choix pour  $v$  :

- Toutes les arêtes internes à  $S$  ou  $S'$  ne contribuent plus à la valeur finale.
- Toutes les arêtes entre  $S$  et  $S'$  contribuent au coût.
- Toutes les arêtes qui n'ont pas  $v$  pour extrémité contribuent pour moitié au coût dans l'algorithme aléatoire.
- Toutes les arêtes qui ont pour extrémité  $v$  mais l'autre extrémité ni dans  $S$  ni dans  $S'$ , contribuent pour moitié au coût dans l'algorithme aléatoire.

Reste donc :

- Les arêtes qui ont pour extrémité  $v$  et l'autre dans  $S$ , qui contribueront au coût pour totalité si  $v \in S'$ , mais pour 0 si  $v \in S$ .
- Les arêtes qui ont pour extrémité  $v$  et l'autre dans  $S'$ , qui contribueront au coût pour totalité si  $v \in S$ , mais pour 0 si  $v \in S'$ .

Maximiser la valeur moyenne conditionnée au choix de  $v$  revient donc à choisir l'ensemble  $S$  ou  $S'$  vers lequel  $v$  est l'extrémités d'arêtes dont poids total est maximal!

On retrouve l'algorithme glouton le plus naturel qui soit.

L'algorithme randomisé est une 1/2-approximation, cet algorithme est donc lui aussi une 1/2-approximation! (L'analyse est exacte, cf exemple).

## 4.2 Application à Max-SAT

Laisser en exercice.

## 5 La méthode des variables $k$ à $k$ indépendantes

### 5.1 Principe

**Principe.** Pour générer  $q$  variables aléatoires uniformes sur  $r$  bits, on a besoin de  $qr$  bits aléatoire.

Pour générer des  $q$  variables aléatoires uniformes seulement 2 à 2 indépendantes sur  $r$  bits, nous n'avons pas besoin de  $qr$  bits, seulement  $r + \lceil \log q \rceil$  suffisent !

**Applications.** Si  $r = O(\log n)$  et  $q = O(n)$ , il suffit de tout essayer ! On obtient un algorithme (parallèle) dans  $NC$ .

C'est le cas pour notre algorithme de Max-Cut : nous avons besoin  $q = |V|$  fois de  $r = 1$  bits aléatoires 2 à 2 indépendants seulement.

### 5.2 Construction de tels espaces réduits

**Définition. 2 à 2 indépendance.** Ce n'est pas pareil qu'indépendance, ex : soit  $X$  et  $Y$  deux variables indépendantes sur  $\{0, 1\}^r$ , alors  $X$ ,  $Y$  et  $X \oplus Y$  sont 2 à 2 indépendantes, mais pas indépendantes.

**Propriété** Pour deux variables aléatoires  $X_1$  et  $X_2$  sur  $\mathcal{X}$ ,  $(X_1, X_2)$  est uniforme sur  $\mathcal{X} \times \mathcal{X} \Leftrightarrow X_1$  et  $X_2$  sont uniformes sur  $\mathcal{X}$  et mutuellement indépendantes.

**Corollaire.** Si  $X_1$  et  $X_2$  sont des variables aléatoires à dans  $\mathcal{X}$  de fini :  $X_1$  et  $X_2$  sont uniformes sur  $\mathcal{X}$  et mutuellement indépendantes  $\Leftrightarrow$  pour tout  $(x_1, x_2) \in \mathcal{X} \times \mathcal{X}$ ,

$$\Pr\{X_1 = x_1 \wedge X_2 = x_2\} = \frac{1}{|\mathcal{X}|^2}$$

Espace de probabilité pour chaque variable :  $\mathcal{S} = \{0, 1\}^r$ . Taille de l'espace pour  $q$  variables uniformes sur  $\mathcal{S}$ , a priori  $S^q$ . On va montrer que l'on peut se ramener à un espace de probabilités  $\Omega$  tel que :  $|\Omega| \approx (\max(|\mathcal{S}|, q))^2$  (précisément :  $|\Omega| = \max(2^r, 2^{\lceil \log_2 q \rceil})^2$ ). Ainsi le nombre de bits aléatoires nécessaire devient  $2 \max(\lceil \log q \rceil, 2r)$ .

**Réduction.** Sans perte de généralité, on suppose  $q \leq |\mathcal{S}| = 2^r$  : il suffit de prendre un espace plus grand avec  $r' = \lceil \log q \rceil$  ; si on obtient une distribution uniforme 2 à 2 indépendantes

de  $q$  variables sur  $r'$  bits, il suffit de ne garder que les  $r$  premiers pour obtenir  $q$  variables à 2 indépendantes sur  $r$  bits.

**Construction de  $\Omega$ .** Mettons sur  $\mathcal{S}$  la structure de corps  $GF(2^r)$  (elle existe d'ailleurs uniquement pour les ensembles dont le cardinal est une puissance de nombre premier). Soit :

$$\Omega = \{\text{The set of all linear polynomials on } \mathcal{S}\} = \{ax + b : (a, b) \in \mathcal{S}^2\}$$

De façon équivalente ( $q \geq 2$ ) :

$$\Omega = \{s_a, b = (a \cdot 1 + b, a \cdot 2 + b, \dots, a \cdot q + b) : (a, b) \in \mathcal{S}^2\}$$

Ici  $i$  désigne le " $i$ -ème" élément du corps donné par un ordre quelconque (NB : rien à voir avec les sommes itérées de l'unité et donc pas de limitation dues à la caractéristique du corps).

**Lemme/Remarque.** Si  $X$  est une variable aléatoire *quelconque* sur un corps  $\mathcal{K}$  et  $U$  est une variable aléatoire uniforme sur  $\mathcal{K}$  et indépendante de  $X$ , alors  $X + U$  est une variable aléatoire uniforme sur  $\mathcal{K}$ .

Ainsi, chaque  $ai + b$  suit bien une distribution uniforme sur  $\mathcal{S}$ .

On veut démontrer que s'il on tire uniformément  $(a, b) \in \mathcal{S}^2$ , alors les  $q$  variables de  $s_a, b$  sont bien uniformément réparties sur  $\mathcal{S}$  et deux à deux indépendantes. Il suffit pour cela de prouver que :

**Lemme.** Pour tout  $i \neq j$  de  $\{1, \dots, q\} \in \mathcal{S}$ , et pour tout  $x$  et  $y$  dans  $\mathcal{S}$  :

$$\Pr\{a \cdot i + b = x \wedge a \cdot j + b = y\} = \frac{1}{|\mathcal{S}|^2}$$

**Preuve.**

$$\Pr\{a \cdot i + b = x \wedge a \cdot j + b = y\} = \frac{|\{(a, b) : ai + b = x \wedge aj + b = y\}|}{|\mathcal{S}|^2}$$

Or s'il on regarde ces deux équations comme un système d'équation en  $(a, b)$ , il n'existe qu'une unique solution puisque la matrice

$$\begin{pmatrix} i & 1 \\ j & 2 \end{pmatrix}$$

est inversible dès que  $i \neq j$ .

**Génération de variables  $k$  à  $k$  indépendantes.** Les  $q$ -uplets générés précédemment ne sont pas 3 à 3 indépendants (le système à 3 équations n'admet pas toujours une unique solution).

Mais une transformation très simple permet de régler le problème, il suffit de définir :

$$\Omega_k = \{\text{polynômes de degré } < k \text{ sur } \mathcal{S}\} = \left\{ \left( \sum_{l < k} a_l 1^l, \sum_{l < k} a_l 2^l, \dots, \sum_{l < k} a_l q^l \right) : (a_0, \dots, a_{q-1}) \in \mathcal{S}^k \right\}$$

La matrice est alors une matrice de Van der Monde, elle est inversible, et l'on obtient la propriété de  $k$  à  $k$  indépendance souhaitée pour un coût économique de  $k \max(r, \lceil \log_2 q \rceil)$  bits.

### 5.3 Mise en œuvre sur Max-Cut

Pour Max-Cut :  $r = 1$  et  $q = |V|$ . L'espace de probabilités  $\Omega$  nécessite donc de tirer exactement  $2 \lceil \log_2 q \rceil \leq 2 \log_2 n + 2$  bits (pour sélectionner  $a$  et  $b$ ). On peut donc *tous* les essayer (en parallèle) et garder le meilleur résultat !

## 5.4 Autres méthodes de construction d'espaces réduits de variables 2 à 2 indépendante

### 5.4.1 Échantillonnage à base de transformations affines

Cette méthode ne se généralise pas au cas de variables  $k$  à  $k$  indépendantes.

On ne suppose plus que  $q \leq r$ . En revanche, on suppose sans perte de généralité que  $q = 2^\ell$  (il suffit de prendre  $q' = 2^{\lceil \log_2 q \rceil}$ , avoir plus de variables, ne peut pas faire de mal).

Posons

$$\Omega = \{\text{transformation affines de } [q] = \{0, 1\}^\ell \text{ dans } \mathcal{S} = \{0, 1\}^r\}$$

Soit  $u_1, \dots, u_q$  sont tous les vecteurs de  $\{0, 1\}^\ell$ , alors :

$$\Omega = \left\{ (Au_1 + b, \dots, Au_q + b) : \begin{array}{l} A \text{ est une } r \times \ell\text{-matrice booléenne} \\ \text{et } b \text{ un vecteur de } \{0, 1\}^r \end{array} \right\}$$

La taille de  $\Omega$  est alors :

$$|\Omega| = 2^{r\ell+r} \approx 2^{r(1+\log_2 q)} \ll 2^{rq}$$

En fait on verra comment mieux choisir les matrices  $A$  afin de réduire encore la taille de  $\Omega$  à  $2^{2r+\ell-1}$  et donc être comparable avec la méthode précédente.

On propose alors la distribution suivante sur  $\Omega$  : tirage uniforme des coefficients de  $A$  et de  $b$ .

**Remarque.** En utilisant le lemme précédent, comme  $b$  a une distribution uniforme, on retrouve bien que chacun des  $Au_i + b$  suit une distribution uniforme sur  $\{0, 1\}^r$ .

**Uniformité et 2 à 2 indépendance.** Comme précédemment, il s'agit de prouver que : pour tout  $u \neq v$  dans  $\{0, 1\}^\ell$ , pour tout  $x$  et  $y$  dans  $\mathcal{S} = \{0, 1\}^r$ ,

$$\Pr\{Au + b = x \wedge Av + b = y\} = \frac{1}{|\mathcal{S}|^2}$$

**Preuve.**

**Étape 1.** On commence par réécrire :

$$\Pr\{Au + b = x \wedge Av + b = y\} = \Pr_{(A,b)}\{Au + b = x\} \cdot \Pr_{(A,b)}\{Av + b = y | Au + b = x\}$$

En utilisant le lemme précédent comme  $A$  et  $b$  sont tirés indépendamment on sait que :

$$\Pr_{(A,b)}\{Au + b = x\} = \frac{1}{|\mathcal{S}|}$$

Ainsi on est ramené à montrer que :

$$\Pr_{(A,b)}\{Av + b = y | Au + b = x\} = \frac{1}{|\mathcal{S}|}$$

Comme l'événement  $Av + b = y$  est considéré uniquement lorsque l'événement  $Au + b = x$  se produit, on peut substituer  $b$  dans  $Av + b = y$  par  $b = x - Au$ , et donc :

$$\Pr_{(A,b)}\{Av + b = y | Au + b = x\} = \Pr_{(A,b)}\{A(v - u) = y - x | b = x - Au\}$$

Comme on cherche pour tout  $x$  et  $y$  et pour tout  $u$  et  $v$ , posons  $z = y - x$  et  $w = u - v$ , on obtient :

$$\Pr_{(A,b)}\{Av + b = y | Au + b = x\} = \Pr_{(A,b)}\{Aw = z | b = x - Au\}$$

Or  $b = x - Au$  est indépendant de  $Aw = z$  puisque  $b$  est indépendant de  $A$ . Ainsi :

$$\Pr_{(A,b)}\{Av + b = y | Au + b = x\} = \Pr_{(A,b)}\{Aw = z\}$$

Et donc :

$$\Pr\{Au + b = x \wedge Av + b = y\} = \Pr_{(A,b)}\{Aw = z\}$$

où  $z$  et  $w$  vérifient en particulier que  $w \neq 0$ . Nous n'avons pour l'instant utilisé à aucun moment la structure de  $A$ .

**Étape 2.** Montrons que  $Pr_{(A,b)}\{Aw = z\} = \frac{1}{|\mathcal{S}|}$ .

Puisque  $w \neq 0$ , soit  $i$  tel que  $w_i = 1$ . Regardons la  $i$ ème colonne de  $A$ , elle est aléatoire uniforme et indépendante des autres colonnes, par le lemme de tout à l'heure sur l'ajout d'une variable aléatoire uniforme à une autre variable, on en conclut que  $Aw$  est aléatoire uniforme sur  $\mathcal{S} = \{0, 1\}^r$  et donc vaut  $z$  avec probabilité  $\frac{1}{|\mathcal{S}|}$ .

Nous avons donc ramener un espace de taille  $|\mathcal{S}|^q = 2^{rq}$  à un espace de taille  $|\Omega| = 2^{\lceil \log_2 q \rceil r + r}$  où seulement  $r(1 + \lceil \log_2 q \rceil)$  bits aléatoires sont nécessaires.

Nous allons voir comment améliorer cette méthode pour réduire le nombre de bits nécessaires à  $2r + \lceil \log_2 q \rceil$ .

### 5.4.2 Matrices de Toeplitz

Nous allons montrer ici que l'on peut réduire drastiquement le nombre de bits aléatoires utilisés dans la matrice  $A$  en restreignant  $A$  à être "de Toeplitz".

De même que précédemment, on suppose que  $q = 2^\ell$  ( $\ell = \lceil \log_2 q \rceil$ ).

Une matrice de Toeplitz est une matrice dont tous les éléments d'une même diagonale ont la même valeur.

**Définition.** Une  $r \times \ell$ -matrice  $T$  est une matrice de Toeplitz si pour tout  $i, j$ ,  $T_{i,j} = T_{i+1,j+1}$ .

Une matrice de Toeplitz est complètement spécifiée par  $r + \ell - 1$  bits.

Comme précédemment, on numérote les vecteurs On pose donc :

$$\Omega = \left\{ (Tu_1 + b, \dots, Tu_q + b) : \begin{array}{l} t \text{ est une } r \times \ell\text{-matrice de Toeplitz} \\ \text{et } b \text{ un vecteur de } \{0, 1\}^r \end{array} \right\}$$

**Propriété. Uniformité et indépendance 2 à 2.** pour tout  $u \neq v$  dans  $\{0, 1\}^\ell$ , pour tout  $x$  et  $y$  dans  $\mathcal{S} = \{0, 1\}^r$ ,

$$\Pr\{Tu + b = x \wedge Tv + b = y\} = \frac{1}{|\mathcal{S}|^2}$$

**Preuve.** Comme précédemment, en deux étapes :

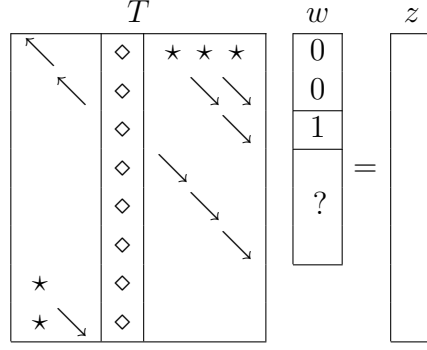


FIG. 1 –  $T$  est complètement déterminée par les  $i - 1$  derniers éléments de la première colonne, tous ceux de la  $i$ -ème, et les  $\ell - i$  derniers de la première ligne.

**Étape 1.** Comme nous l'avons remarqué précédemment, l'étape 1 de la preuve précédente n'utilise pas la structure interne de  $A$ , ainsi on également l'existence de  $z \in \{0, 1\}^r$  et  $w \in \{0, 1\}^\ell \setminus 0$  tels que :

$$\Pr\{Tu + b = x \wedge Tv + b = y\} = \frac{1}{|S|} \Pr_T\{Tw = z\}$$

**Étape 2.** Montrons donc que  $\Pr_T\{Tw = z\} = \frac{1}{|S|}$  lorsque  $w \neq 0$ .

Il faut affiner l'argumentation précédente : au lieu de choisir un indice  $i$  tel que  $w_i = 1$  quelconque, choisissons le plus petit tel  $i$ . Et regardons la  $i$ -ème colonne de  $T$  (il y en a  $\ell$ , tout va bien). En regardant la figure 1, on constate que  $T$  est complètement déterminée par les  $i - 1$  derniers éléments de la première colonne, tous ceux de la  $i$ -ème, et les  $\ell - i$  derniers de la première ligne (soit  $i - 1 + r + \ell - i = r + \ell - 1$ ).

Nous pouvons maintenant décrire  $T$  uniquement par les éléments de "type ★" et ceux de "type ◇". Comme ils sont sélectionnés indépendamment, il suffit de montrer que :

$$\Pr\{Tw = z | \star\} = \frac{1}{|S|}$$

où  $\Pr\{Tw = z | \star\}$  désigne la probabilité de l'événement en ayant fixé les coefficients de "type ★" à une constante arbitraire.

Il suffit pour celà de montrer que  $T(\diamond, \star)w = z$  admet une solution  $\diamond$  unique.

A TERMINER LA PROCHAINE FOIS.